Vol. 54 No. 1 Feb. 2022

DOI:10.16356/j.1005-2615.2022.01.014

基于Voronoi序列采样的加筋壁板优化设计

于宝石^{1,2},王志祥^{1,2},王 婕³,李海阳^{1,2},张大鹏^{1,2} (1.国防科技大学空天科学学院,长沙410073; 2.空天任务智能规划与仿真湖南省重点实验室,长沙410073; 3.北京宇航系统工程研究所,北京100076)

摘要:为提高加筋壁板结构轻质优化效率,提出一种基于Voronoi序列采样的加筋壁板优化设计方法。建立了 该结构的参数化模型,分析了加筋壁板蒙皮与桁条腹板的网格规模对结构承载能力及失稳模式的影响规律,并 依据桁条腹板高厚比进行了网格划分,进而平衡后屈曲分析精度与效率;然后,提出了基于探索策略和开发策略 的序列近似优化方法,其中Voronoi加点侧重全空间探索,近似最优解侧重局部开发,通过动态加点迭代至收敛, 实现综合探索和开发性能的并行采样,提高了算法的收敛精度和计算效率;最后,应用该算法进行加筋壁板轻量 化设计,并与传统序列近似优化方法进行对比。结果表明,本文方法利用更少的初始样本点,通过更少的迭代次 数达到更高的优化精度,并获得了相对初始设计减重32.6%的优化结构。 关键词:加筋壁板;后屈曲分析;Voronoi法;代理模型;轻质优化

中图分类号:V214.4;O344.7 **文献标志码:**A **文章编号:**1005-2615(2022)01-0121-11

Optimum Design of Stiffened Panels Based on Voronoi Sequence Sampling Method

YU Baoshi^{1,2}, WANG Zhixiang^{1,2}, WANG Jie³, LI Haiyang^{1,2}, ZHANG Dapeng^{1,2}
(1. College of Aerospace Science and Engineering, National University of Defense Technology, Changsha 410073, China;
2. Hunan Key Laboratory of Intelligent Planning and Simulation for Aerospace Missions, Changsha 410073, China;
3. Beijing Institute of Aerospace Systems Engineering, Beijing 100076, China)

Abstract: To improve the efficiency of lightweight optimization for stiffened panels, an efficient dynamic sequential lightweight optimization method based on Voronoi is proposed. Above all, the influences of the mesh size of the stiffened panel skin and strings on load-carrying capacity and the buckling modes of the structure are analyzed based on the parametric model. Furthermore, the dynamic mesh partition is realized according to the height-thickness of the web to balance the accuracy and efficiency of post-buckling analysis. Then, a dynamic sequential approximate optimization incorporating an exploration strategy and an exploitation strategy is proposed. Sampling by Voronoi focuses on global space exploration, while sampling by approximate optimal solution focuses on local exploitation. The parallel sampling with both explorative and exploitative performance is realized by dynamic sampling iteration to convergence, which improved the convergence precision and computational efficiency of the algorithm. Ultimately, the proposed algorithm is applied to the lightweight design of stiffened panels, and compared with the traditional sequential approximation optimization method. The results reveal that the proposed method needs fewer initial sample points and less iteration times to achieve higher optimization accuracy, and obtains an optimized structure with

基金项目:国家重点研究发展计划(2017YFB0306200);国家自然科学基金(11902348);湖南省自然科学基金(2020JJ5650);国防科技大学科研计划(ZK20-27)。

收稿日期:2020-11-06;修订日期:2021-01-15

通信作者:张大鹏,男,博士,副教授,E-mail:zhangdapenghit@126.com。

引用格式:于宝石,王志祥,王婕,等.基于 Voronoi序列采样的加筋壁板优化设计[J].南京航空航天大学学报,2022,54 (1):121-131. YU Baoshi, WANG Zhixiang, WANG Jie, et al. Optimum design of stiffened panels based on Voronoi sequence sampling method[J]. Journal of Nanjing University of Aeronautics & Astronautics,2022,54(1):121-131.

a weight reduction of 32.6% compared with the initial design, which indicates that the proposed method is validated for the prospect of engineering applications.

Key words: stiffened panels; post-buckling analysis; Voronoi method; surrogate model; lightweight optimization

薄壁加筋结构由于其较高的比刚度和比强度 而广泛应用于航空航天结构^[1-2],如运载火箭的燃 料贮箱^[3]、导弹的级间段^[4]等。此类结构在受载时 失稳破坏往往先于强度破坏,所以其稳定性问题一 直是研究的热点。薄壁加筋结构直接关系到航空 航天结构的服役安全和轻质化水平^[5-6],特别作为 主承力结构,轴压载荷下其结构分析与轻量化设计 对降低飞行和发射成本具有重要意义。

对于薄壁加筋结构的轻量优化问题,众多学者 采用传统的梯度类优化算法求解并获得了较为理 想的优化结果[7],但对于高维设计变量、模型复杂 的结构,传统优化方法又面临难以收敛到全局解、 计算量过高导致优化效率较低等问题。针对上述 问题,具备快速预测和算法适用性强等优点的代理 模型技术受到广泛关注,并被成功应用到结构优化 设计中[8-10]。目前,常用的代理模型方法包括多项 式响应面、Kriging模型以及径向基函数(Radial basis function, RBF)等。Jin等^[11]详细对比了多种常 用的代理模型方法,指出径向基函数较好兼顾了计 算效率与计算精度。Gutmann^[12]对径向基函数进 行了更为详细的介绍。Mullur等^[13]为进一步提升 模型近似精度,提出了一种改进的径向基函数。 Wang等^[14-17]基于径向基函数近似模型对薄壁加筋 柱壳后屈曲优化设计开展了大量的研究。郝鹏 等[2-3,18-22]结合代理优化方法与等效刚度模型,对加 筋柱壳进行优化设计,后续又基于缺陷敏感性分析 开展优化研究。但上述研究的优化方法均依赖初 始近似建模的全局精度,针对多极值问题,容易陷 入局部最优解。龙腾等[23-24]针对飞行器多学科设 计优化中传统静态代理模型方法难以保证全局近 似精度与计算效率较低的问题,提出了一种动态径 向基函数代理模型的优化策略。王志祥等[25]将径 向基函数与多岛遗传、非线性二次规划算法相结 合,提出一种序列近似优化方法,并在蒙皮桁条结 构的优化中取得理想结果。上述研究的序列采样 策略均未有效兼顾全局近似精度与局部开发效率, 实现局部与全局加点的动态平衡。然而,针对复杂 结构,如何进一步提升基于代理模型序列近似优化 方法的全局最优性与优化效率,仍是当前研究的 重点。

Voronoi法是计算几何领域内一种重要的几何 结构,常常被应用于全局区域检测与路径搜

索^[26-27]。Jiang 等^[28]将 Voronoi 法引入优化流程中, 提出了一种分步辅助序列采样方法,具有较好的全 局近似精度。Xu等^[29]提出了基于 Voronoi 法和交 叉验证的稳健误差追踪序列采样方法,并对比几种 序列采样方法,具有更高的优化效率与鲁棒性。上 述研究均表明,Voronoi 法在改善样本点空间分布 均匀性,进而提高近似模型全局近似精度方面具有 显著优势,但将 Voronoi 法应用到基于代理模型的 序列优化中的研究相对较少。

为综合平衡序列采样的探索和开发性能,提高 近似模型优化效率,本文开展了基于Voronoi法序 列采样的研究,并成功应用到加筋壁板的优化设计 中。首先,对轴压载荷下加筋壁板结构的屈曲特性 进行分析,基于Python语言建立了结构参数化模 型,分析了在不同腹板高厚比下网格规模对结构屈 曲特性的影响规律,根据分析规律,结合结构自身 特点,依据腹板高厚比动态调整网格划分,平衡了 计算精度和优化效率。然后,基于Voronoi法与径 向基函数代理模型,提出了一种序列近似优化方 法,针对加筋壁板结构,获得了可行的优化解。最 后,对比文献[19]中的优化方法,结果表明本文方 法具有更高的优化效率与全局精度。

1 加筋板有限元建模与优化问题

1.1 加筋壁板有限元建模与分析

如图1所示,加筋壁板模型主要由蒙皮、桁条 与端框构成。蒙皮外侧沿纵向分布3根"几"形桁 条,内侧上下两端分布"L"形端框,桁条与端框截 面形式及参数如图2所示。基于Python语言对高 600 mm、宽 600 mm 的加筋壁板结构进行参数化有 限元建模,为模拟结构板壳特性,采用壳单元划分 网格。为获得轴压作用下结构的极限载荷,分别建 立"L"形弹性边界与端框对接。分别建立参考点 与上下弹性边界节点进行刚性耦合,下参考点固支 约束,上参考点约束除轴向位移外的其他自由度。 匀速施加10mm强制位移,综合考虑分析效率与 计算精度^[30],将加载速度设置为200 mm/s。轴压 载荷作用下,加筋壁板的破坏形式为对应载荷最高 点结构的失稳模式,失效载荷即为位移-载荷曲线 最高点处的极限载荷。模型采用钛合金材料,其密 度为4.45×10⁶ kg/mm³,弹性模量为110 GPa,泊松比 为0.3,屈服应力825 MPa,强度极限895 MPa,延伸率 为10%。基于传统工程设计方法,加筋壁板初始 设计结构参数如表1所示。表中*M*、*F*_{cr0}分别表示 初始设计结构质量和极限载荷,其他变量含义如图 2所示。



Fig.1 Structural finite element model



图 2 加筋壁板结构组件截面尺寸 Fig.2 Section dimensions of stiffened panel structural assemblies

针对薄壁板壳结构,单元网格划分的疏密程度 将严重影响结构轴压载荷与失稳模态的分析精 度^[31]。如何在大规模的优化计算中保持模型计算



Table 1 Initial design of stiffened panels and range of variable values

变量	初始 设计	范围	变量	初始 设计	范围
$t_{\rm mp}/{ m mm}$	1.2	1~2	t _{out} /mm	4	1~5
w_{yy}/mm	30	20~40	$a_{\rm DK}/{ m mm}$	60	40~80
t_{yy}/mm	5	$1 \sim 6$	$b_{ m DK}/ m mm$	130	$100 \sim 150$
$h_{ m fb}/ m mm$	50	40~100	$c_{\rm DK}/{ m mm}$	8	5~10
$t_{\rm fb}/{ m mm}$	2	$1 \sim 5$	$d_{\scriptscriptstyle m DK}/ m mm$	7	$5 \sim 10$
$w_{ m up}/ m mm$	30	20~40	M/kg	14.552	
$t_{\rm up}/{ m mm}$	3	$1 \sim 5$	$F_{\rm cr0}/10^6{ m N}$	1.132	
$h_{\rm out}/{ m mm}$	10	$5 \sim 15$			

精度与效率之间的平衡,成为结构优化设计中不可 忽视的问题。针对上述问题,本文对加筋壁板结构 进行网格无关性分析,总结分析网格规模对结构承 载性能和失稳模式的影响规律,进而实现兼顾计算 效率与分析精度的动态有限元建模。

图 3 与表 2 分别给出了不同蒙皮单元大小时位 移-载荷曲线、结构失稳云图、极限载荷以及计算耗 时。随蒙皮单元尺寸的减小,极限承载能力逐渐降低 并收敛到一稳定值。当蒙皮单元尺寸小于 15 mm× 15 mm 时,结构失稳波形基本相同,继续加密网格 对极限载荷的影响小于 0.224%, 而计算耗时增加





表	2	不同蒙皮网格尺寸下结构整体失稳情况
Table 2	Ov	verall instability under different skin mesh sizes

西日	蒙皮单元尺寸/(mm×mm)				
坝日	30×20	20×15	15×15	12×12	
位移云图					
极限载荷/10 ³ kN	1.169 1	1.131 1	1.111 3	1.113 8	
耗时/min	1.98	2.65	2.81	4.83	

71.8%。因此综合考虑计算精度与效率,在后续的 优化计算中蒙皮单元尺寸确定为15 mm×15 mm。

对应结构优化迭代过程中尺寸参数的变化,若 采用统一的网格划分精度将会造成个别样本参数 下网格过疏或过密,相应地导致仿真误差较大或计 算成本较高。基于上述问题,以表1所示的初始结 构尺寸为基准,在不改变桁条腹板横截面积下(即 $h_{\rm b} \times t_{\rm b}$ 不变),分析不同腹板高厚比($\alpha_{\rm b} = h_{\rm b}/t_{\rm b}$) 下网格密度比对加筋壁板承载能力和失稳模式的 影响规律。

图 4 为不同网格密度下结构承载能力随桁条 腹板高厚比变化曲线及结构整体失稳时桁条位移 云图。其中U为桁条位移。由图可知,在 $\alpha_{h} \leq 52$ 时,不同网格密度下结构承载能力与失稳模态基本 相同。但随 α_{h} 继续增加,结构承载能力下降,桁条 腹板出现失稳波形。这主要是因为,在 α_{h} 较小时, 增大腹板高度即提升了桁条横向弯曲刚度,桁条临 界失稳应力提高,桁条呈现整体失稳模式。而当 α_{h} 逐渐增大后,轴压下桁条腹板抵抗面外变形的 刚度降低,桁条腹板会先于整体发生局部失稳,从 而使得结构承载能力下降。且随着腹板单元层数 N_{h} 增多,承载能力下降趋势更加明显并趋于收敛。 这进一步说明在 α_{h} 较大的情况下,较少的单元层 数会导致计算精度严重下降,无法反映出极限承载 力变化规律与桁条局部失稳模态。



图4 不同网格密度下结构承载能力随桁条腹板高厚比变化曲线



基于上述分析,在优化历程中根据桁条尺寸参 数在桁条腹板高度方向上进行网格划分如下

$$N_{\rm fb} = \begin{cases} 5 & 8 \leqslant \alpha_{\rm fb} \leqslant 52 \\ 9 & 52 \leqslant \alpha_{\rm fb} \leqslant 64 \\ 24 & 64 \leqslant \alpha_{\rm fb} \leqslant 100 \end{cases} \tag{1}$$

式中: N_{h} 表现为随 α_{h} 变换的分段函数。当 $\alpha_{h} \ge 52$ 时,较少的单元划分存在较高的计算误差;当 $\alpha_{h} \le 52$ 时,3~5层单元足够满足计算精度,过度的划分 又会降低计算效率。对比设定单一网格密度,依据 腹板高厚比的网格划分兼顾了计算效率与分析精度,为后续的优化迭代节约了大量计算成本。

1.2 优化问题

以桁条、端框截面尺寸参数及蒙皮厚度等13 个结构尺寸参数为设计变量,以满足设定承载能力 为约束,开展加筋壁板轻质优化设计。其中,设计 变量均为连续变量。针对本结构的优化问题,其数 学模型可表示为

find
$$x$$

min $M(x)$ (2)
s.t. $F_{cr}(x) \ge F_{cr}^* x_{min} \le x \le x_{max}$

式中:x表示结构设计参数,取值范围参考表1。 M(x)及 $F_{er}(x)$ 为结构参数取值x时对应的结构质 量和极限载荷。 F_{er}^* 为目标极限载荷,设定为 1.13×10^6 N。

2 序列近似优化方法

针对上述加筋壁板的后屈曲轻质优化,考虑到 问题具有多变量、高耗时等特性,本文以径向基函 数近似模型为主干,提出了一种基于探索和开发并 行采样的序列近似优化方法。

2.1 径向基函数近似模型

不失一般性,单位立方体空间 $\Omega = [0,1]^m$ 中, 给定一组训练样本集

$$S = \left\{ \left[\boldsymbol{x}_{i}, \, \boldsymbol{y}_{i} \right] \middle| \boldsymbol{x}_{i} \in \boldsymbol{\Omega} \subset \mathbb{R}^{m}; \, \boldsymbol{y}_{i} \in \mathbb{R}; \, i = 1, 2, \cdots, N \right\}$$
(3)

式中:R^m为m维设计空间;x_i为第i个样本点;y_i为 第i个样本点对应的真实模型的响应;N为训练样 本集S中样本点的个数。基于该训练样本集,径向 基函数数学表达式为

$$\hat{y}^{(r)}(x) = \omega_{ir}\phi_i(||x - x_i||)$$
(4)

式中: $\hat{y}^{(r)}(x)$ 为径向基函数网络模型预测值的第r个分量; $\phi_i(\|x - x_i\|)$ 为基函数; ω_i 为对应预测值 第r个分量的基函数权值。

研究表明^[32-34], Guass 分布函数具有较强的全局近似能力, 其表达式为

$$\phi_i(r,c) = \exp(-r^2/c_i^2)$$
 (5)

式中: c_i 为第i个基函数的核宽度; $r = ||x - x_i||$ 为 样本点 $x = x_i$ 之间的欧式距离。

具体建模过程可参考文献[20,35]。基于此 径向基函数近似模型,可较为准确地反映加筋壁板 结构参数与极限承载性能的近似映射关系,进而开 展后续优化设计。

2.2 序列近似优化方法

序列采样策略的基本思想是根据当前样本点 及近似模型相关信息,获得下一个(组)采样点,以 期提高近似模型全局/局部近似精度,引导近似优 化算法高效快速搜索到最优解。基于此思想,本文 提出了基于Voronoi法的序列采样策略。其中,基 于Voronoi法的探索策略通过动态识别稀疏样本 点区域并添加采样点,进而提高近似模型的全局近 似精度;基于近似模型与组合优化算法的开发策略 通过在潜在最优点处加点,并利用近似最优解加速 算法收敛,进而提升近似模型的局部近似精度。

2.2.1 基于Voronoi法的探索策略

基于 Voronoi 法的探索策略可以归纳为以下 几个步骤:

(1)分割设计空间。根据当前包含n个样本点的样本集 $X = \{x_1, x_2, \dots, x_n\}$ 将m维设计空间 \mathbb{R}^m 分割为 \bar{n} 个泰森多边形 $C = \{c_1, c_2, \dots, c_n\}$ 。多边形 c_i 代表环绕在样本点 x_i 的邻近区域,定义为

 $\operatorname{dom}(x_i, x_j) = \left\{ x \in \mathbf{R}^m \middle| \| x - x_i \| \leq \| x - x_j \| \right\} (6)$

$$c_i = \bigcap_{x_i \in X \setminus \mathcal{X}_i} \operatorname{dom} \left(x_i, x_j \right) \tag{7}$$

式中:dom(x_i, x_j)是被点 $x_i = x_j$ 之间连线的中垂 线分割的封闭区域,点 x_i 称为多边形 c_i 的中心点, 多边形 c_i 中任意一点距其中心点 x_i 的距离都是最 近的。

(2)识别加点最稀疏的泰森多边形 c_s。泰森多 边形的边界一般不规则,很难准确描述其形状, Voronoi法通过 Monte Carlo法构造泰森多边形。 向设计空间 R^m内生成 N_{RP}个随机点, N_{RP}取值为

$$\mathbf{N}_{\mathrm{RP}} = m \times n \times \boldsymbol{\omega} \tag{8}$$

式中:m为设计变量个数(即设计空间维数);n为 当前样本点数量; ω 为影响系数,研究表明^[29], ω 值 可以设置为100。计算每个泰森多边形所在区域 中随机点的数量 $m(c_i), i = 1, 2, \dots, n, 则 c_s$ 可以表 示为

$$c_{s} = \underset{c_{i}(i=1,2,\dots,n)}{\arg \max} m(c_{i})$$
(9)

当Voronoi图为二维图形时,识别*c*。过程如图 5所示。其中,*c*。区域随机点数量最多,覆盖区域 最大。



Fig.5 Two-dimensional Voronoi diagrams identify c_s exam-

ples

(3)在 c_s中确定新加点 x_{n+1}。如前所述,多边 形 c_s可以用一组随机点 P_s描述。因此,新加点 x_{n+1}可以按照一定的采样准则从随机点集 P_s中选 取。为尽可能多地获得关于目标函数的信息,c_s中 采集新点 x_{n+1}应距中心点 x_s尽可能远,即

$$\boldsymbol{x}_{n+1} = \arg\max_{\boldsymbol{x} \in \boldsymbol{P}} \left\| \boldsymbol{x} - \boldsymbol{x}_{s} \right\| \tag{10}$$

将距离中心点最远的点作为新的采样点添加至 训练样本集,可使得该区域样本点分布的均匀性得 以改善。最后,计算新加点 x_{n+1} 的真实响应 $f(x_{n+1})$,并更新样本集信息S = $S \cup [x_{n+1}, f(x_{n+1})]$ 和n = n + 1。 2.2.2 基于近似模型与组合优化算法的开发 策略

基于近似模型与组合优化算法的开发策略可 以归纳为以下步骤:

(1)利用当前训练样本集*S*,采用2.1节中的数 学方法构造**RBF**近似模型。

(2)采用多岛遗传算法(Multi-island genetic algorithm, MIGA)与非线性二次规划算法(Non-linear programming by quadratic Lagrangian programming, NLPQLP)进行内层迭代优化,对RBF 模型进行寻优,迭代收敛后获得一个近似最优解 x^* 以及对应的近似最优目标函数值 $\tilde{f}(x^*)$,并计算近 似最优解 x^* 的真实响应 $f(x^*)$,即

 $x^{*} = \arg\min \hat{M}(x), \hat{F}_{cr}(x) \geq F_{cr}^{*}$ (11) 式中: $\hat{M}(x)$ 为结构质量的近似模型; $\hat{F}_{cr}(x)$ 为极 限载荷的近似模型。

(3)将近似最优目标函数值 $\tilde{f}(x^*)$ 与真实响应 值 $f(x^*)$ 代入收敛判断,满足收敛条件则结束优 化,否则将此近似最优解 x^* 作为新采样点,与其真 实的响应值一起更新到样本集中,即 $S = S \cup [x^*, f(x^*)] = n = n + 1,进而提高近似模型的$ 局部近似能力。

2.3 算法整体框架

本文提出的序列近似优化方法基于径向基函 数近似模型,在每轮迭代中通过探索与开发策略序 列采样,以期不断提高近似模型的全局与局部精 度,并通过并行计算新采样点,实现加快算法搜索 效率与缩短计算时长的目的。算法整体框架如图 6所示。

利用初始样本点构建的近似模型需进行精度



Fig.6 Flowchart of sequence approximate optimization method

检验,通过检验模型的均值与 R²值等确定满足精 度要求的最小初始样本规模 n_{min}。不满足精度要求 则增大样本集规模重新采样,直至构建出满足近似 模型精度的初始样本集。在优化策略收敛判断中, 满足如下任一条件时,停止优化。

(1)第k次与第k-1次迭代的采样点处有限元 计算值之间的相对误差,第k次迭代采样点处近似 模型预测值 $\tilde{f}(x_k)$ 与有限元计算值 $f(x_k)$ 之间的相 对误差,均满足给定的收敛标准 ϵ ,如式(12)所示。

61

$$\left| \frac{f(\boldsymbol{x}_{k}^{*}) - f(\boldsymbol{x}_{k-1}^{*})}{f(\boldsymbol{x}_{k-1}^{*})} \right| \leq \varepsilon$$

$$\left| \frac{f(\boldsymbol{x}_{k}^{*}) - \tilde{f}(\boldsymbol{x}_{k}^{*})}{f(\boldsymbol{x}_{k}^{*})} \right| \leq \varepsilon$$

$$(12)$$

(2)序列采样达到最大迭代次数 k_{max}。在迭代 过程中,基于 Voronoi 法全局加点侧重于改善样 本点在空间中的均布性及填充性,进而提高了近 似模型全局近似精度。RBF 近似模型预测潜在 最优加点侧重于进一步开发局部最优值区域,以 期提升近似模型对该区域的局部近似能力。本 文所提优化算法综合利用了二者优势,实现全局 探索与局部开发的平衡,有效地提升了优化 效率。

3 加筋壁板结构轻质优化设计

根据2.2节所述的序列近似优化方法对加筋 壁板结构开展轻质优化。本文采用优化拉丁超立 方实验设计方法生成30个初始样本点(即nmin = 30),然后计算对应样本点的极限载荷与结构质量, 以此构建初始近似模型。考虑到初始近似模型在 最优点处预测不够准确,采用第2节所述方法进行 序列加点。

在相关优化算法的参数设置上,为提高 MIGA 种群多样性与收敛速度,多岛遗传算法中设置岛数 为 20,各岛种群数为 20,进化代数为 40,交叉率为 1.0,变异率与迁徙率均为 0.01;为提高 NLPQLP 收敛精度,非线性规划算法设置最小步长为 10⁻⁴,最大迭代次数为 50。

为了验证本文方法的有效性,将本文方法与 Wang等^[18-21]提出的序列近似优化方法相对比。图 7所示为两种方法在迭代过程中载荷相对误差 *e_{F_o}* 和质量相对误差 *e_{mass}*。其中,图7(a)为本文方法误 差收敛曲线,在迭代20次后,极限载荷与质量的相 对误差均小于0.01,误差趋于收敛。对比图7(b) 文献方法误差收敛情况,在迭代32次后,相对误差 趋于收敛,说明了本文优化策略能在迭代过程中更 快的收敛,具有更高的优化效率。



图 8 所示为目标函数与性能约束函数的迭代 历程曲线,本文方法在经历 25 轮迭代后,结构极限 承载能力满足设计需求,且结构质量也趋于收敛。 对比文献方法,在得到几乎相同的优化结果的情况 下,本文方法收敛更快,进一步验证了本文序列近 似优化方法具有更高的优化效率。



图 9 为两种优化方法中近似最优加点与已有 样本点的最小距离随迭代次数的收敛曲线。对比 曲线收敛情况,文献[19]的优化方法在局部区域内 迭代加点并快速收敛,而本文优化方法在每次迭代 时先向样本点分布稀疏区域加点,再于迭代中快速 收敛到局部区域。这说明基于 Voronoi 法动态序 列加点策略有助于跳出局部最优区域,是在全局搜 索后再预测最优解,有效提高了模型的预测精度, 具有更好的潜在最优区域开发能力。

经本文序列近似优化后,在轴压载荷加载到 4.7 mm时,结构整体失稳破坏,对应的极限载荷为 1.134×10⁶ N,得到结构质量为9.810 kg。在承载 力满足设计要求下,结构减重4.742 kg,减轻初始



128

图 9 两种优化方法新加点与已有样本点最小距离迭代 曲线

Fig.9 Iterative curve of minimum distance between new point and existing sample point in two optimization methods

设计结构质量的32.6%。表3列出了所提方法和 文献方法得到最优设计的比较结果,采用本文优化 策略,只经过25次迭代,结果收敛,较文献方法优 化效率提升了40.5%。在最优解方面,两种方法最 优解相对误差仅为0.028%。且由于本文方法具有 更高的全局近似精度,在初始样本点的选取上,仅 选取了30个样本点,相较文献中的优化方法减少 了40%,进一步节约了计算成本。

结合图 10 与文献方法最优解处轴压位移-载 荷曲线及整体失稳时位移云图对比情况,由图可 知,两条曲线的线性前屈曲段与非线性后屈曲段 几乎重合,极限载荷近似相同,且结构整体失稳 模式也基本相同。表4对比了两种方法获取的 优化结构在整体失稳时的应力S云图与等效塑 性应变(Equivalent plastic strain, PEEQ)云图,本 文方法获得的结构应力分布与塑性形变与文献 方法得到的基本一致,桁条与蒙皮连接处应力较 大,最大应力分别为961 MPa 和935 MPa,蒙皮 中心与桁条局部区域进入塑性形变,蒙皮最大等 效塑性应变分别为0.8%和0.7%,中间桁条最大 等效塑性应变分别为2.2%和2.3%。两种方法 对比结果验证了本文提出的序列近似优化方法 的有效性。

表 3 设计变量初始值与最优值 Table 3 Comparison of initial desing and optimal variables

变量	初始值	本文方法	文献方法 ^[19]	变量	初始值	本文方法	文献方法 ^[19]
$t_{\rm mp}/{ m mm}$	1.2	1.004	1.009	$t_{\rm out}/{ m mm}$	4	4.991	1.209
w_{yy}/mm	30	27.583	30.186	$a_{\rm DK}/{ m mm}$	60	40.002	40.006
t_{yy}/mm	5	5.986	5.751	$b_{ m DK}/ m mm$	130	100.044	100.027
$h_{ m fb}/ m mm$	50	77.942	74.915	$c_{\rm DK}/{ m mm}$	8	5.000	5.000
$t_{\rm fb}/{ m mm}$	2	1.001	1.014	$d_{\scriptscriptstyle m DK}/ m mm$	7	5.000	5.001
$w_{\scriptscriptstyle m up}/ m mm$	30	22.864	20.427	M/kg	14.552	9.810	9.808
$t_{\rm up}/{ m mm}$	3	1.389	1.225	$F_{ m cr}/10^6~ m N$	1.132	1.134	1.131
$h_{ m out}/ m mm$	10	14.128	12.930	k		25	42



Fig.10 Loading-displacement curve and displacement cloud diagram of completely buckling stiffened panel

129

表4 加筋壁板结构整体失稳时应力云图与等效塑性应变云图 Stress and equivalent plastic strain cloud diagram of completely buckling stiffened panel



4 结 论

本文以加筋壁板结构设计为研究背景,开展了 基于 Voronoi 法的加筋壁板高效序列轻质优化方 法研究。主要工作与结论可总结如下:

(1)探究了加筋壁板结构蒙皮与桁条腹板网格 划分对结构屈曲特性的影响规律,建立了网格划分 方式与桁条腹板高厚比的对应关系,兼顾了建模精 度与计算效率。

(2)提出了一种基于 Voronoi 法的序列采样策略,实现了探索和开发动态平衡的并行采样。并将此方法应用于加筋壁板的后屈曲轻质优化中,结果表明,相较于初始设计,在满足极限载荷约束的情况下,优化后结构有效减重了 32.6%,验证本文方法的有效性。

(3)将本文提出的序列近似优化方法与现有的 仅添加近似最优点方法进行了对比,结果表明,本 文方法提高了模型的预测精度,有效缩减了初始样 本集的规模,降低了迭代次数,提升了优化的效率, 并且具有更好的全局探索与潜在最优区域开发 能力。

参考文献:

[1] 李乐坤,李曙林,常飞.复合材料加筋壁板压缩屈曲与
 后屈曲分析[J].南京航空航天大学学报,2016,48
 (4):563-568.

LI Lekun, LI Shulin, CHANG Fei. Buckling and postbuckling of cormposite stiffened panel under compression[J]. Journal of Nanjing University of Aeronautics & Astronautics, 2016, 48(4):563-568.

[2] 郝鹏,王博,李刚.基于代理模型和等效刚度模型的 加筋柱壳混合优化设计[J].计算力学学报,2012,29

(4):481-486.

HAO Peng, WANG Bo, LI Gang. Hybrid optimization of grid-stiffened cylinder based on surrogate model and smeared stiffener model[J]. Chinese Journal of Computational Mechanics, 2012, 29(4):481-486.

- [3] HAO P, WANG B, LI G. Surrogate-based optimum design for stiffened shells with adaptive sampling [J]. AIAA Journal, 2012, 50(11):2389-2407.
- [4] VASILIEV V V, BARYNIN V A, RAZIN A F. Anisogrid composite lattice structures-development and aerospace applications[J]. Composite Structures, 2011, 94(3):1117-1127.
- [5] 王博,郝鹏,田阔.加筋薄壳结构分析与优化设计研究进展[J].计算力学学报,2019,36(1):1-12.
 WANG Bo, HAO Peng, TIAN Kuo. Recent advances in structural analysis and optimization of stiffened shells[J]. Chinese Journal of Computational mechanics,2019,36(1):1-12.
- [6] WANG Xinwei, YUAN Zhangxian. An efficient method for local buckling analysis of stiffened panels
 [J]. Transactions of Nanjing University of Aeronautics & Astronautics, 2019, 36(1): 20-28.
- [7] 罗志凡,荣见华,杜海珍.基于遗传算法和梯度算法的一种结构优化混合方法[J].计算机工程与应用,2003,3(8):71-73.
 LUO Zhifan, RONG Jianhua, DU Haizhen. A combination algorithm for structural optimization based on genetic algorithm and gradient algorithm[J]. Computer Engineering and Aapplications,2003,3(8):71-73.
- [8] 史人赫,刘莉,龙腾,等.基于支持向量拟合代理模型的卫星多学科设计优化[J].南京航空航天大学学报, 2014,46(3):481-486.

SHI Renhe, LIU Li, LONG Teng, et al. Satellite multidisciplinary design optimization based on support

vector regression surrogate model[J].Journal of Nanjing University of Aeronautics & Astronautics, 2014, 46(3):481-486.

- [9] WANG G G, SHAN S. Review of metamodeling techniques in support of engineering design optimization[J]. Journal of Mechanical Design, 2007, 129(4): 370-380.
- [10] 穆雪峰,姚卫星,余雄庆.多学科设计优化中常用代 理模型的研究[J].计算力学学报,2005,22(5): 608-612.
 MU Xuefeng, YAO Weixing, YU Xiongqing. A survey of surrogate models used in MDO[J]. Chinese Journal of Computational Mechanics, 2005, 22(5): 608-612.
- [11] JIN R, CHEN W, SIMPSON T W. Comparative studies of metamodeling techniques under multiple modeling critieria[J]. Struct Multidisc Optim, 2001, 23(1): 1-13.
- [12] GUTMANN H M. A radial basis function method for global optimization[J]. Journal of Global Optimization, 2001, 19(3):201-227.
- [13] MULLUR A A, MESSAC A. Extended radial basis functions: More flexible and effective meta modeling[J]. AIAA Journal, 2005, 43(6):1306-1315.
- [14] WANG B, HAO P, LI G, et al. Determination of realistic worst imperfection for cylindrical shells using surrogate model[J]. Structural and Multidisciplinary Optimization, 2013, 48:777-794.
- [15] WANG B, HAO P, LI G, et al. Optimum design of hierarchical stiffened shells for low imperfection sensitivity[J]. Acta Mechanica Sinica, 2014, 30(3):391-402.
- [16] WANG B, TIAN K, HAO P, et al. Hybrid analysis and optimization of hierarchical stiffened plates based on asymptotic homogenization method [J]. Composite Structures, 2015, 132:136-147.
- [17] WANG B, MA X, HAO P, et al. Improved knockdown factors for composite cylindrical shells with delamination and geometric imperfections[J]. Composites Part B—Engineering, 2019, 163: 314-323.
- [18] HAO P, WANG B, LI G, et al. Surrogate-based optimization of stiffened shells including load-carrying capacity and imperfection sensitivity[J]. Thin-Walled Structures, 2013, 72:164-174.
- [19] HAO P, WANG B, LI G, et al. Hybrid optimization of hierarchical stiffened shells based on smeared stiffener method and finite element method[J]. Thin-Walled Structures, 2014, 82:46-54.
- [20] HAO P, WANG B, LIG, et al. Hybrid framework for reliability-based design optimization of imperfect stiffened shells[J]. AIAA Journal, 2015, 53(10): 2878-2889.
- [21] 郝鹏,王博,邹威任.基于RBF模型的蒙皮桁条结构

减轻孔优化[J]. 固体火箭技术, 2015, 38(5): 717-721.

HAO Peng, WANG Bo, ZOU Weiren. Optimum design of lightening holes for skin-stringer structures based on RBF model[J].Journal of Solid Rocket Technology, 2015, 38(5):717-721.

- [22] HAO P, WANG B, TIAN K, et al. Efficient optimization of cylindrical stiffened shells with reinforced cutouts by curvilinear stiffeners[J]. AIAA Journal, 2016, 54(4):1350-1363.
- [23] 彭磊,刘莉,龙腾.基于动态径向基函数代理模型的 优化策略[J]. 机械工程学报,2011,47(7):164-170.
 PENG Lei,LIU Li,LONG Teng. Optimization strategy using dynamic radial basis function metamodel[J].
 Journal of Mechanical Engineering, 2011, 47(7): 164-170.
- [24] 龙腾,郭晓松,彭磊.基于信赖域的动态径向基函数 代理模型优化策略[J].机械工程学报,2014,50(7): 184-190.

LONG Teng, GUO Xiangsong, PENG Lei. Optimization strategy using dynamic radial basis function metamodel based on trust region[J]. Journal of Mechanical Engineering, 2014, 50(7):184-190.

[25] 王志祥,欧阳兴,王斌.基于序列径向基函数的运载 火箭蒙皮桁条结构轻质优化[J].国防科技大学学报, 2021,43(1):57-65.

WANG Zhixiang, OUYANG Xing, WANG Bin. Lightweight optimization of skinned purlin structure in launch vehicle based on sequential radial basis function [J].Journal of National University of Defense Technology, 2021, 43(1):57-65.

- [26] 朱利,符小卫.基于 Voronoi 图质心的多无人机协同 区域搜索算法[J].无人系统技术,2019,2(2):39-51.
 ZHU Li, FU Xiaowei. Multiple UAVs cooperative area search algorithm based on centroid of Voronoi diagram[J]. Unmanned Systems Technology, 2019, 2 (2):39-51.
- [27] 袁国栋,李宗刚,杜亚江.基于 Voronoi 和虚拟力的多 机器人持续监控研究[J].控制工程,2021,28(9): 1842-1849.

YUAN Guodong, LI Zonggang, DU Yajiang. Research on persistent monitoring of multi-robot systems based on Voronoi and virtual force[J]. Control Engineering of China, 2021, 28(9):1842-1849.

- [28] JIANG C, CAI X, QIU H, et al. A two-stage support vector regression assisted sequential sampling approach for global metamodeling[J]. Structural and Multidisciplinary Optimization, 2018, 58(4):1657-1672.
- [29] XU S L, LIU H T, WANG X F, et al. A robust errorpursuing sequential sampling approach for global

metamodeling based on Voronoi diagram and cross validation[J]. Journal of Mechanical Design, 2014, 136 (7):071009.

- [30] WANG Z X, LEI Y J, WU Z P, et al. Lightweight design of cylindrical stiffened shells in launch vehicles by a dual-elite population sequential approximation optimization approach[J]. Engineering Optimization, 2020,53(6):984-1004.
- [31] 龙连春,赵斌,陈兴华.薄壁加筋圆柱壳稳定性分析及 优化[J].北京工业大学学报,2012,38(7):997-1003.
 LONG Lianchun, ZHAO Bin, CHEN Xinghua. Buckling analysis and optimization of thin-walled stiffened cylindrical shell[J]. Journal of Beijing University of Technology, 2012,38(7):997-1003.
- [32] 武泽平. 序列近似优化方法及其应用研究 [D]. 长沙:国防科学技术大学,2013.

WU Zeping. Study on sequential approximate optimization and its application[D].Changsha: National University of Defense Technology, 2013.

- [33] MISHRA P K, NATH S K, KOSEC G, et al. An improved radial basis-pseudospectral method with hybrid Gaussian-cubic kernels[J]. Engineering Analysis with Boundary Elements, 2017, 80:162-171.
- [34] WU Z P, WANG D H, OKOLO N P, et al. Unified estimate of Gaussian kernel width for surrogate models [J]. Neurocomputing, 2016, 203:41-51.
- [35] 王志祥,武泽平,王婕.大型运载火箭加筋柱壳近似 建模方法[J]. 宇航学报,2020,41(10):1267-1279.
 WANG Zhixiang, WU Zeping, WANG Jie. Appro-ximation modeling method for cylindrical stiffened shells in large launch vehicles[J]. Journal of Astronautics, 2020,41(10):1267-1279.

(编辑:刘彦东)