DOI:10.16356/j.1005-2615.2019.02.004

# 共轴刚性旋翼气动外形优化设计

招启军<sup>1</sup> 张 威<sup>1,2</sup> 原 昕<sup>1</sup> 朱 正<sup>1</sup> 王 博<sup>1</sup> (1.南京航空航天大学直升机旋翼动力学国家级重点实验室,南京,210016; 2.中国直升机设计研究所,景德镇,333001)

摘要:采用前行桨叶概念(Advancing blade concept, ABC)的共轴刚性旋翼构型的直升机具有高速前飞的能力, 然而大前飞速度带来的强桨尖压缩性等影响对桨叶气动外形提出了更高的要求。鉴于此,本文针对共轴刚性旋 翼的气动布局进行了优化设计,通过改进桨叶平面外形提升旋翼前飞性能。基于雷诺平均NS(Reynoldsaveraged Navier-Stokes, RANS)方程对共轴旋翼流场进行了气动性能数值模拟,在此基础上建立了代理模型结 合遗传算法(Genetic algorithm, GA)的高效共轴旋翼气动布局优化方法,以前飞升阻比为目标函数进行优化,得 到约束外形下的具有非线性弦长分布、尖削及后掠特征的桨叶外形。试验结果表明优化桨叶相比基准矩形桨叶 升阻比得到明显的提升(前进比为0.6状态下升阻比提升约30%),证明了优化的有效性。 关键词:共轴刚性旋翼;桨叶外形;前飞;优化设计;升阻比;RANS方程 中图分类号:V219 文献标志码:A 文章编号:1005-2615(2019)02-0160-06

## **Optimization Design of Coaxial Rotor Aerodynamic Planform**

ZHAO Qijun<sup>1</sup>, ZHANG Wei<sup>1,2</sup>, YUAN Xin<sup>1</sup>, ZHU Zheng<sup>1</sup>, WANG Bo<sup>1</sup>

 National Key Laboratory of Rotorcraft Aerodynamics, Nanjing University of Aeronautics & Astronautics, Nanjing, 210016, China; 2. China Helicopter Research and Development Institute, Jingdezhen, 333001, China)

**Abstract:** Coaxial rigid rotor helicopter using advancing blade concept (ABC) is capable of high speed forward flight. However large area of reverse flow region and intense blade tip compressibility brought by high forward speed put forward higher requirements for blade planform. In light of this, optimization design of coaxial rotor planform is conducted to impove forward performance by changing blade planform. Coaxial rotor flow-field is simulated by solving Reynolds-averaged Navier-Stokes (RANS) equations. An optimization method combining surrogated model and genetic algorithm (GA) is established based on aerodynamic simulations. The optimized blade features nonlinear chord distribution and tapered sweptback blade tip under geometry constraints when lift-drag-ratio is set as objective function. Compared with baseline rectangular blade, the optimized blade has a higher lift-drag-ratio (When the advance ratio is 0.6, the lift-to-drag ratio is increased about 30%), which proves the optimization is valid.

Key words: coaxial rigid rotor; blade planform; forward flight; optimization design; lift-drag-ratio, RANS equations

共轴刚性旋翼由于采用了前行桨叶概念—— 升力主要由每副旋翼的前行侧提供,对后行侧桨叶 卸载,通过上下两幅旋翼反转平衡反扭矩,从而相 比常规单旋翼获得了高速前飞的能力<sup>[1]</sup>。旋翼桨

收稿日期:2018-11-11;修订日期:2019-03-08

作者简介:招启军,男,教授,博士生导师,江苏省高校"青蓝工程"中青年学术带头人,入选江苏省"333高层次人才培养 工程"。研究方向:直升机计算流体力学、直升机空气动力学等。出版专著1部,发表论文180余篇,SCI收录26篇,Ei收 录130篇,获国防科技进步二等奖3次、三等奖1次。

通信作者:招启军,E-mail:zhaoqijun@nuaa.edu.cn。

**引用格式**:招启军,张威,原昕,等.共轴刚性旋翼气动外形优化设计[J].南京航空航天大学学报,2019,51(2):160-165. ZHAO Qijun, ZHANG Wei, YUAN Xin, et al. Optimization Design of Coaxial Rotor Aerodynamic Planform[J]. Journal of Nanjing University of Aeronautics & Astronautics, 2019,51(2):160-165.

叶的气动布局是影响其气动性能的关键。常规单 旋翼构型的直升机由于前飞速度较小,大多数情况 下单一翼型配置与简单弦长变化即可满足需求。 而共轴刚性旋翼的典型工作状态为大前进比的高 速前飞状态,前飞速度的增加导致桨叶所处的流场 环境复杂程度大大增加。因此,为获得表现更优秀 的共轴刚性旋翼需要对桨叶气动布局进行详细优 化设计。气动外形设计主要有试验和理论两类方 法。理论设计可以节省时间和精力,但是需要试验 进行验证。在理论分析方法方面,以前的直升机旋 翼桨叶优化方法中主要采用一些近似理论或者分 析模型进行旋翼模拟,这些方法计算效率高,比较 依赖经验参数。随着 CFD 技术的快速发展,以 CFD 方法为代表的数值模拟方法逐步成为桨叶气 动外形设计中的重要研究手段。

国外的一些专家学者对共轴旋翼气动布局进 行了相关的优化设计工作。Leishman等<sup>[2]</sup>使用自 由尾迹法对共轴旋翼的气动性能进行了优化设 计。Jun 等<sup>[3]</sup>采用了动量/叶素理论以悬停状态气 动性能为目标,进行了多变量的优化设计。Rand 等<sup>[4]</sup>和Giovanetti等<sup>[5]</sup>均基于动量/叶素理论对悬停 状态的共轴旋翼桨叶的平面外形和扭转分布进行 了优化设计。Giovanetti 等<sup>[6]</sup>应用类似方法对共轴 旋翼前飞状态性能进行了优化,得到了与悬停优化 桨叶完全不同的气动外形,弦长从桨根到桨尖先是 逐渐增大、然后逐渐减小。Bagai<sup>[7]</sup>采用入流模型对 X2验证机主旋翼气动布局设计进行了详细的分 析。Lakshminarayan等<sup>[8]</sup>采用可压 RANS方程深 入研究了悬停状态共轴旋翼的气动特性。Kim 等<sup>[9]</sup> 则使用涡输运模型详细比较了共轴旋翼与单旋翼 之间的性能差别。Wachspress 等<sup>[10]</sup>研究了桨叶设 计参数对共轴旋翼性能、尾迹形状和噪声的影响。 上述性能计算方法虽然大多速度较快,但是无法准 确模拟共轴旋翼流场复杂的干扰现象,而且主要以 计算悬停状态的气动性能为主,无法发挥现今共轴 刚性旋翼高速前飞的性能潜在优势。

鉴于此,本文在吸取国内外共轴刚性旋翼平面 外形的先进设计经验的基础上,给出了共轴刚性旋 翼平面外形优化设计思路。将代理模型方法和遗 传算法相结合建立了一套组合优化方法。基于建 立的高效的组合优化方法,开展了共轴刚性旋翼桨 叶气动布局优化设计工作,获得了高性能的共轴刚 性旋翼桨叶气动布局设计方案。

## 1 共轴刚性旋翼桨叶优化设计方法

#### 1.1 共轴刚性旋翼流场数值模拟

对于共轴刚性旋翼的前飞非定常流场,建立以 绝对物理量为参数的守恒积分形式的可压非定常 RANS方程,方程如下

$$\frac{\partial}{\partial t} \iint_{\Omega} W \mathrm{d}\Omega + \iint_{\partial \Omega} (F_c - F_v) \mathrm{d}S = 0 \qquad (1)$$

守恒变量 W,对流通量 F。和黏性通量 F。分别为

$$W = \begin{bmatrix} \rho \\ \rho u \\ \rho v \\ \rho w \\ \rho E \end{bmatrix} F_{c} = \begin{bmatrix} \rho V \\ \rho u V + n_{x} p \\ \rho v V + n_{y} p \\ \rho w V + n_{z} p \\ \rho H V + V' p \end{bmatrix}$$
(2)  
$$F_{v} = \begin{bmatrix} 0 \\ n_{x} \tau_{xx} + n_{y} \tau_{xy} + n_{z} \tau_{xz} \\ n_{x} \tau_{yx} + n_{y} \tau_{yy} + n_{z} \tau_{yz} \\ n_{x} \tau_{zx} + n_{y} \tau_{zy} + n_{z} \tau_{zz} \\ n_{x} \tau_{zx} + n_{y} \sigma_{y} + n_{z} \sigma_{z} \end{bmatrix}$$

式 中 :  $V = (V - V_{\omega}) \cdot n = (u - u_{e})n_{x} + (v - v_{e})n_{y} + (w - w_{e})n_{z}; \Omega$ 为控制体体积,S为控制体 表 面 积 ;  $V_{\omega} = (u_{e}, v_{e}, w_{e})$ 为 牵 连速度; V = (u, v, w)为气流速度; $n = (n_{x}, n_{y}, n_{z})$ 为单元表 面法矢量; $\rho, p, E$ 和H分别为密度,压力,总能和总 焓; $\tau_{(\cdot)}$ 和 $\Theta_{(\cdot)}$ 为黏性应力张量项和热通量项,其中 各分量定义为

$$\begin{cases} \tau_{xx} = 2\mu u_x - \frac{2}{3} \mu \nabla \cdot V \quad \tau_{xy} = \tau_{yx} = \mu (u_y + v_x) \\ \tau_{yy} = 2\mu u_y - \frac{2}{3} \mu \nabla \cdot V \quad \tau_{zy} = \tau_{yz} = \mu (v_z + w_y) \quad (3) \\ \tau_{zz} = 2\mu u_z - \frac{2}{3} \mu \nabla \cdot V \quad \tau_{xz} = \tau_{zx} = \mu (u_z + w_x) \\ \\ \theta_x = u \tau_{xx} + v \tau_{xy} + w \tau_{xz} + \kappa \frac{\partial T}{\partial x} \\ \theta_y = u \tau_{yx} + v \tau_{yy} + w \tau_{yz} + \kappa \frac{\partial T}{\partial y} \quad (4) \\ \theta_z = u \tau_{zx} + v \tau_{zy} + w \tau_{zz} + \kappa \frac{\partial T}{\partial z} \end{cases}$$

式中:μ,κ,T分别为黏性系数;热传导系数和绝对 温度;u<sub>(·)</sub>, v<sub>(·)</sub>,w<sub>(·)</sub>下标表示对该方向的偏导数。

通过求解上述可压非定常 RANS 方程,建立 起基于运动嵌套网格的共轴刚性旋翼的前飞流场 的数值模拟方法。所采用的网格如图1所示,背景 网格与桨叶网格均采用结构网格,对桨叶所处的*X* 和 *Y*方向位置以及桨尖所处的*Z*方向位置的背景 网格进行加密以更好地捕捉流场细节。空间离散 上采用精度较高的 Roe-MUSCL 格式,时间推进采 用高效的隐式 LU-SGS 算法,湍流模型为 Spalart-Allmara 模型。共轴旋翼系统中操纵量配平采用 Newton-Rhapson 迭代法。

#### 1.2 优化方法

代理模型方法可以在保证一定精度的情况下



图 1 共轴旋翼前飞流场网格 Fig.1 Coaxial rotor grid used in forward flight

减少计算量,但是在处理气动外形优化这种多维变量问题时必须付出较大的计算量<sup>[11]</sup>。而遗传算法适用于多变量、多目标的复杂问题,拥有广阔的空间搜索能力。在优化过程中需要多次计算目标函数值,但是基于CFD方法的流场求解时间相比于遗传算法本身所耗时间较长。因此,为了提高优化设计的计算效率,基于遗传算法改进的拉丁超立方方法(PermGA LHS)和径向基函数建立了代理模型优化方法,将代理模型方法和遗传算法相结合建立了一套组合优化方法<sup>[12]</sup>。优化过程如图2所示,具体步骤如下:

(1)产生N个初始父代种群样本点,然后采用 高精度的数值方法计算目标函数值。

(2)以父代种群作为样本点建立代理模型。

(3)将父代种群带入到遗传算法中进行各种遗 传操作,产生子代种群,目标函数值均采用第(2)步



中建立的代理模型来计算。

(4) 对第(3)步中产生的子代种群设置约束条件 进行筛选,筛选出 m个优秀个体数目并利用高精 度的数值方法来重新计算目标函数值。

(5) 若满足收敛准则,则输出优化结果,否则继续。

(6)将第(4)步中筛选出来的m个优秀个体加入 到父代种群中,从而更新和充实父代种群,即N= N+m。返回步骤(2),继续迭代,直至收敛为止。

## 1.3 桨叶平面外形的函数表示

根据文献[7,13]中的参数研究可知,相对于矩形 桨叶,后掠桨叶更适合以高速前飞为主要设计点的 共轴旋翼。此外,具有桨叶尖削而中段弦长增大特 点的弦长分布也有助于改善激波分离现象,从而提 高共轴刚性旋翼大前飞速度气动性能的目的,综合 考虑后掠、尖削和非线性弦长分布等特点以及桨叶 实际加工的要求,进行桨叶先进气动外形优化设计。

图 3 给出了桨尖平面形状参数化示意图, R表示旋翼半径, c表示基准弦长, x表示展向位置, y表示弦向位置。 $P_1 \sim P_8$ 分别为桨叶前缘和后缘上的设计点。 $P_7$ 和 $P_8$ 的展向位置为0.25R处, 从桨叶根部到展向0.25R处的剖面弦长均为基准弦长。var<sub>1</sub>, var<sub>2</sub>, var<sub>3</sub>, var<sub>4</sub>, var<sub>5</sub>, var<sub>6</sub>, var<sub>7</sub>和 var<sub>8</sub>为8个设计变量(图示位置均为正值)。首先通过数学函数构建特征点之间的外形。 $P_7$ 点和 $P_1$ 点之间的前缘外形曲线为三次函数曲线;  $P_1$ 至 $P_3$ 之间的前缘外形曲线为三次函数曲线;  $F_2$ 和 $P_4$ 之间的曲线连接均为三次函数; 桨尖部位采用直线后掠尖削的外形。采用如图所示的三次函数和抛物线的优点在于连接处均相切,可以实现光滑过渡的效果。



桨叶平面外形的数学函数构建具体如下: (1)0.25 < x < var1时的前缘部分  $y = a_1(x - 0.25R)^3 + b_1(x - 0.25R)^2$  (5) 式中  $\begin{cases} a_1 = 2 \times \frac{-var_2}{(var_1 - 0.25)^3}, \\ b_1 = 3 \times \frac{var_2}{(var_1 - 0.25)^2}, \end{cases}$ (2) var1 < x < var4时的前缘部分  $y = -k_1(x - var_1)^2 + var_2$  (6)

式中
$$k_1 = \frac{\operatorname{var}_2 + \operatorname{var}_3}{(\operatorname{var}_4 - \operatorname{var}_1)^2}$$
。  
(3) $\operatorname{var}_4 < x \leq 1.0$ 时的前缘部分  
 $y = -(x - \operatorname{var}_4) \cdot k_2 - \operatorname{var}_3$  (7)

式中
$$k_2 = \frac{\sqrt{415} - \sqrt{413}}{1.0 - \sqrt{414}}$$
。  
(4)0.25 < x ≤ var<sub>1</sub>时的后缘部分

$$y = -a_{2}(x - 0.25)^{3} + b_{2}(x - 0.25)^{2} - 1.0$$
(8)  
$$\int a_{2} = 2 \times \frac{-\operatorname{var}_{6}}{(\operatorname{var}_{*} = 0.25)^{3}},$$

式中 $\left\{b_2=3\times\frac{1}{(\operatorname{var}_1)}\right\}$ 

(5) var<sub>1</sub> < x < var<sub>4</sub> 时的后缘部分  

$$y = -a_3(x - var_4)^3 + b_3(x - var_4)^2 - 1.0 - var_7$$
(9)

式中  
$$\begin{cases} a_{3} = 2 \times \frac{-\operatorname{var}_{6} + \operatorname{var}_{7}}{(\operatorname{var}_{1} - \operatorname{var}_{4})^{3}}, \\ b_{3} = 3 \times \frac{-\operatorname{var}_{6} + \operatorname{var}_{7}}{(\operatorname{var}_{1} - \operatorname{var}_{4})^{2}} \circ \\ (6)\operatorname{var}_{4} < x \leq 1.0$$
时的后缘部分  
 $y = -(x - \operatorname{var}_{4}) \cdot k_{3} - (1.0 + \operatorname{var}_{7}) \quad (10)$   
式中 $k_{3} = \frac{\operatorname{var}_{5} + \operatorname{var}_{8} - \operatorname{var}_{7} - 1.0}{1.0 - \operatorname{var}_{4}} \circ$ 

为了在变量空间中能够实现设定的桨尖外形构建,即后掠、尖削以及桨叶中段大弦长的平面外形特点,对各个变量施加一定的数值约束,桨尖弦长下限被设定为0.3倍基准弦长。除此之外,为了保持旋翼实度基本一致,桨叶面积与矩形桨叶相比变化不得超过10%。8个设计变量的范围定义限定如下

## 2 桨叶外形优化设计流程

## 2.1 桨叶参数设置

优化设计采用的共轴刚性模型旋翼由上下两 副同轴反转的旋翼构成,每副旋翼有4片外形完全 相同的桨叶组成。以桨叶根部起始位置的翼型弦 长为基准弦长,记为c。采用半径相同、弦长均为 基准弦长c的矩形桨叶作为气动性能对比的基准 桨叶。设置上旋翼为右旋,下旋翼为左旋。上旋翼 4片桨叶初始方位角设置为45°,135°,225°和315°, 下旋翼4片桨叶初始方位角设置为0°,90°,180°和 270°。基准模型桨叶的半径为2.0 m,基准弦长 0.2 m。桨叶根切为0.2倍旋翼半径。上旋翼和下 旋翼之间的轴间距定为0.15倍的桨叶半径。桨叶 无下反,扭转角采用正负扭转分布,从桨根到0.4R 为2.8°正扭转线性分布、从0.4R到桨尖为4.8°负扭 转分布。翼型配置采用椭圆翼型和OA系列翼型, 详见表1。

选定与高速直升机巡航速度相近的0.6前进 比为设计状态前飞速度。前飞时桨尖旋转马赫数 为0.528,即桨尖旋转速度为179.55 m/s。为了使

表1 桨叶翼型配置 Tab.1 Blade airfoil distribution

$0.2R \sim$ 0.25R	$0.25R \sim 0.3R$	$0.25R \sim (\text{var}_11) \cdot R$	$(\operatorname{var}_1 - 0.1)R \sim \operatorname{var}_1 \cdot R$	$var_1 \cdot R \sim 1.0R$
DBLN-	DBLN-526 $\sim$	$OA212 \sim$	$OA209 \sim$	0 4 206
526	OA212	OA209	OA206	0A206

优化结果更具可靠性,不同桨叶外形的共轴刚性旋 翼的总拉力和偏置量保持一致,即总拉力系数为 0.013、偏置量为0.35。通过配平策略改变总距和 横向周期变距保证总拉力和偏置量不变。

目标函数为前飞当量升阻比。因此,本文优化 工作的变量参数和目标响应函数如下

$$\begin{cases} \text{Design variables:} & x_1, x_2, x_3, x_4, x_5, x_6, x_7, x_8 \\ \text{Objective functions:} & \text{Maximum} \left(\frac{L}{D}\right) \end{cases}$$
(11)

## 2.2 优化进程

采用 PermGA LHS 试验设计方法获得的初始 样本点分布。变量个数为8,样本点数量为100,标 准化后变量范围均为0~1。将实际的八维变量空 间降维成三维,三维空间中的样本点及其二维投影 如图4所示,实际空间点分布均匀。

优化过程总共经历了4代,将每代种群中的样 本点按照目标函数从小到大排列,从而给出了优化





过程中所有种群的目标值比较,如图5所示。从图 中可以看出,随着优化的进行,样本点目标值朝着 高升阻比的有利方向推进。比较第三代和第四代 样本点可知,第四代的最优点的升阻比高于第三代 的最优点,此时接近收敛条件。





表2给出了迭代过程中近似模型的误差比较, 评价函数采用均方根差函数(Root mean square error, RMSE)和平均相对误差(Mean relative error, MRE)。可见两种评价函数下,误差值都随着优化 迭代的进行而逐渐减小,达到了相对较高的拟合 精度。

表 2 近似模型的误差分析 Tab.2 Error analyses

Generation	RMSE	MRE
2nd	1.98	1.360
3rd	0.799	0.614
4th	0.617	0.427

# 3 优化桨叶气动性能分析

图 6 给出了优化桨叶平面外形,图 7 给出了优 化桨叶的展向弦长分布。该优化桨叶具有明显的 尖削、后掠和非线性弦长特征,满足设计变量范围 对外形的约束。

计算了前进比为 0.4, 0.5, 0.6 和 0.7 时的采用 优化桨叶的共轴刚性旋翼和基准矩形桨叶旋翼的 前飞升阻比,结果如图 8 所示。两种旋翼均在 0.6 前进比时达到最大升阻比,原始共轴旋翼的最大升









图 8 优化桨叶和基准桨叶共轴旋翼前飞性能比较 Fig. 8 Performance comparison of baseline blade and optimized blade in forward flight

阻比为8.06,而采用优化桨叶的共轴刚性旋翼的最 大升阻比为10.45,提高了约30%。虽然优化只针 对0.6前进比状态,但是不同前飞速度时的性能均 有所提升。

优化桨叶的气动外形特征有利于改善共轴旋 翼的前飞性能。桨叶的大部分面积集中在展向位 置中部段,这部分翼段避开了反流区和强压缩性的 不利影响,升力潜能得到充分挖掘,从而使得升力 分布更加合理。后掠尖削桨尖使得垂直于尖部前 缘的相对气流速度减小,有利于减轻桨尖高马赫数 来流的强压缩性;同时桨尖面积小,产生的负升力 也低。因此综合起来在大前进比时的气动性能比 基准矩形桨叶得到大幅提升。

共轴刚性旋翼的桨叶载荷非定常特性非常显 著,其气动力波动次数与桨叶片数紧密相关。图9 给出了旋转一周的瞬时桨叶拉力系数变化。可知, 上下旋翼旋转一周各自均产生了4次周期性变化, 由于上下旋翼桨叶存在相位差,导致共轴旋翼总拉 力产生了9次明显波动。如果忽略上、下旋翼气动 力差别,那么共轴旋翼一个旋转周期包含了8个载 荷周期。



Fig.9 Thrust coefficient of optimized rotor

## 4 结 论

本文基于共轴刚性旋翼气动特性数值模拟方 法和桨叶气动外形混合优化方法设计得到一副高 性能的共轴刚性旋翼桨叶外形,通过研究可以得到 以下结论:

(1)本文建立的代理模型与遗传算法组合的 优化方法能够对共轴刚性旋翼气动外形进行高效 优化。

(2)优化的共轴桨叶外形的升阻比相比基准 矩形桨叶有明显提高,证明非线性弦长分布、尖削 和后掠的特征组合有利于高速前飞状态。

(3)优化的外形带来的性能改进主要由于:桨 叶中部段的升力潜能得到充分挖掘,升力分布更加 合理;后掠尖削桨尖使得垂直于尖部前缘的相对气 流速度减小,有利于减轻桨尖高马赫数来流的强压 缩性;桨尖面积小,产生的负升力也低。

## 参考文献:

- [1] CHENEY J R M C. The ABC helicopter [C]// AIAA / AHS VTOL Research Design, and Operations Meeting. Atlanta, GA: Georgia Institute of Technology, 1969.
- [2] LEISHMAN J G, ANANTHAN S. Aerodynamic optimization of a coaxial prorotor[C]//Proceedings of the 62nd Annual Forum of the American Helicopter Society. Phoenix, America: American Helicopter Society, 2006: 64-85.
- [3] JUN S, YEE K, LEE J. Robust design optimization of unmanned aerial vehicle coaxial rotor considering operational uncertainty [J]. Journal of Aircraft, 2011, 48(2): 353-367.
- [4] RAND O, KHROMOV V. Aerodynamic

optimization of coaxial rotor in hover and axial flight [C]//27th Congress of the International Council of the Aeronautical Sciences 2010. Nice, France: ICAS Secretariat, 2010: 893-905.

- [5] GIOVANETTI E B, HALL K C. Minimum loss load and twist distributions for coaxial helicopter rotors in hover[C]//Proceedings of the 71st Annual Forum of the American Helicopter Society. Virginia Beach, VA: American Helicopter Society, 2015: 648-657.
- [6] GIOVANETTI E B, HALL K C. A variational approach to multipoint aerodynamic optimization of conventional and coaxial helicopter rotors [C]// Proceedings of the 71st Annual Forum of the American Helicopter Society. Virginia Beach, VA: American Helicopter Society, 2015: 752-764.
- [7] BAGAI A. Aerodynamic design of the X2 technology demonstrator<sup>™</sup> main rotor blade [C]//Proceedings of the 64th Annual Forum of the American Helicopter Society. Montreal, Canada: American Helicopter Society, 2008: 29-44.
- [8] LAKSHMINARAYAN V K, BAEDER J D. Highresolution computational investigation of trimmed coaxial rotor aerodynamics in hover [J]. Journal of the American Helicopter Society, 2009, 54(4): 42008.
- [9] KIM H W, BROWN R E. A comparison of coaxial and conventional rotor performance [J]. Journal of the American Helicopter Society, 2010, 55(1): 12004.
- [10] WACHSPRESS D A, QUACKENBUSH T R. Impact of rotor design on coaxial rotor performance, wake geometry and noise [C]//Proceedings of the 62nd Annual Forum of the American Helicopter Society. Phoenix: American Helicopter Society, 2006: 41-63.
- [11] QUEIPO N V, HAFTKA R T, SHYY W. Surrogatebased analysis and optimization [J]. Progress in Aerospace Sciences, 2005, 41(1): 1-28.
- [12] ZHU Zheng, ZHAO Qijun. Optimization for rotor blade-tip planform with low HSI noise characteristics in forward flight[J]. Journal of Aerospace Enginering, 2016, 231(7): 1312-1324.
- [13] 招启军,朱正,原昕.桨叶外形对共轴刚性旋翼悬停 性能影响的 CFD 分析[J].南京航空航天大学学报, 2017,49(5):653-661.
  ZHAO Qijun, ZHU Zheng, YUAN Xin. CFD Analyses on effects of blade shape on hover performance of coaxial rigid rotors [J]. Journal of Nanjing University of Aeronautics & Aeronautics, 2017, 49(5): 653-661.